

# Android におけるデバイスの 認識について

2010 年 12 月 4 日  
第 4 回 PF 部勉強会

# 本日の発表内容

自己紹介

**Linux** でデバイスを認識するには（**udev** を中心に）

**Android** でのデバイス認識（**init.c, devices.c** を中心に）

# 自己紹介

★氏名： 大野徹

★仕事： しがないサラリーマン（Androidとは基本無関係）  
Ap開発が主、SEなどを経て今年は何故か組み込み系の仕事へ  
（Androidで勉強したこと役に立ってます）

★ハンドル： @pakuqi

→元々、香菜(xinagcai)というHN使ってましたが、女性に間違えられる事がまれにあったので、タイ語のパクチーに変更

★Blog： 電腦羊 (<http://xiangcai.at.webry.info/>)

★活動： 最近名古屋の@magoroku15さんが始められたUST  
「V7から始めるUNIX講座」に生徒役？としてお手伝い中

# Linux でのデバイスの認識

# Linux でデバイスとやりとりするのに必要なもの

## ● デバイスドライバ

ハードウェアを制御するためのソフトウェアです。

**Windows** などでもインストールするのでお馴染みかと思  
います。

**Linux** ではカーネルに最初から組み込むか、後でモ  
ジュールをロードするかします。（後述）

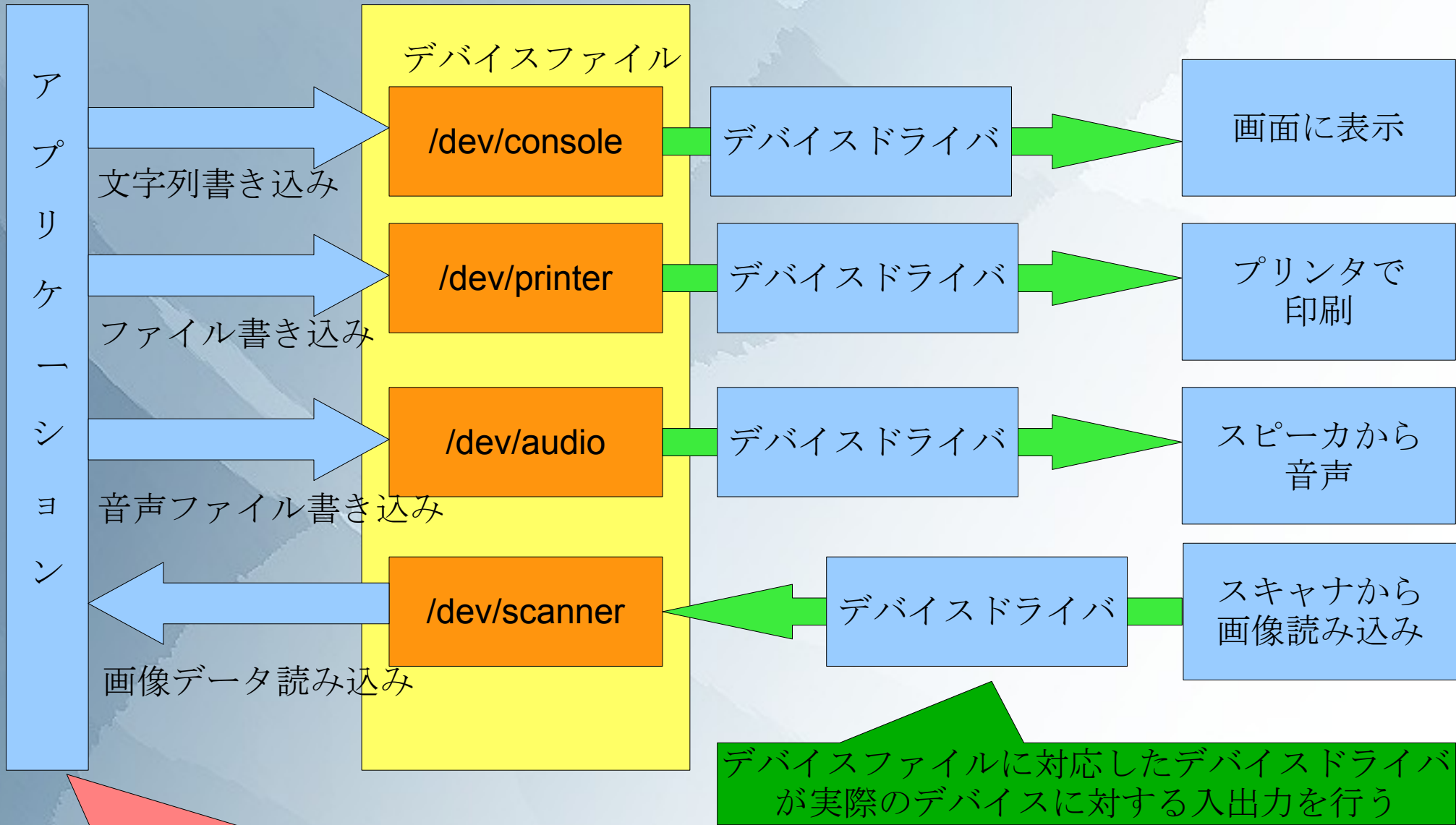
## ● デバイスファイル

`/dev/xxxx` というファイルです。

**Linux** ではデバイスを仮想化しています。

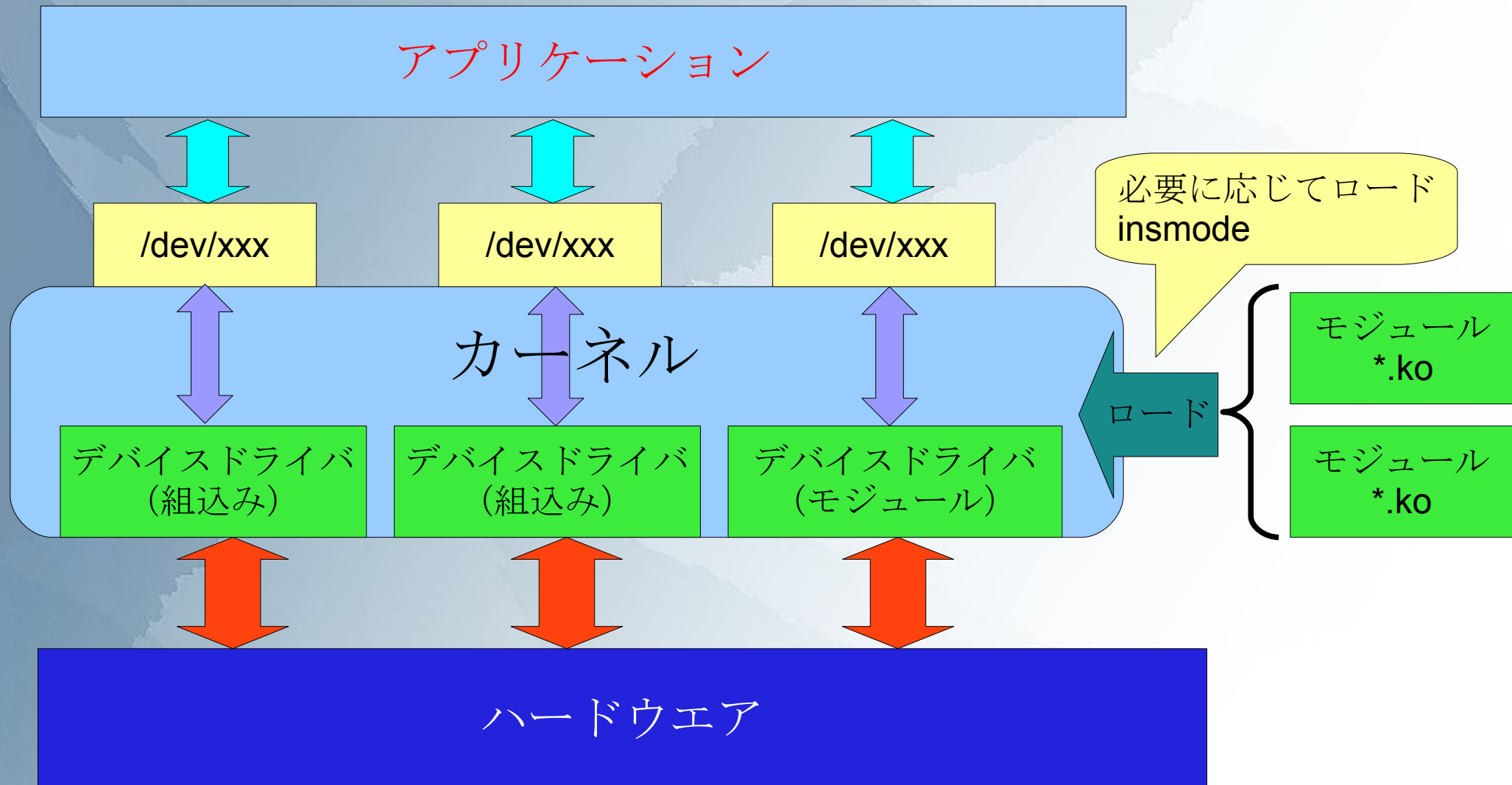
デバイスファイルへの入出力が外部装置への入出力にな  
ります。

# デバイスの仮想化のイメージ



アプリは仮想化されたデバイスファイルに読み書きする

# 構成概要図



# デバイスファイルをどう生成するか

デバイスドライバは、メーカーが添付したり、サイトからダウンロード出来るようになっていたりします。

デバイスファイルはどう生成すれば良いのでしょうか？

## 1、カーネル 2.4 以前

`/dev` の下に使用する可能性のあるデバイスファイルを予め作成していました。

新たにデバイスを追加した場合に既にデバイスファイルがあれば、そのまま使えます。

もしなければ、メジャー番号（デバイスドライバの識別に使用）、マイナー番号（そのドライバが制御する個々の機器の識別に使う）を調べて手動で作成していました。

→ 不便です。



# UDEV の仕組み

## 2、カーネル 2.6 以降

カーネルがデバイスの追加、削除を検知して、**NETLINK Socket** を通じてユーザに通知してくれるようになりました。

**udev** がその通知を受けてデバイスファイルを作成したり削除したりしますので、予め作成や手動での作成が不要になりました。

そのためカーネル **2.6** 以降では実在するデバイスのデバイスファイルだけが存在します。

これらを行う **udev** というデーモンが存在します。

ubuntu10.04 で確かめてみると

```
$ ps aux | grep udev
```

```
root    17187  0.0  0.0  17092  940 ?        S<s  15:14   0:00 udevd
```

```
--daemon
```

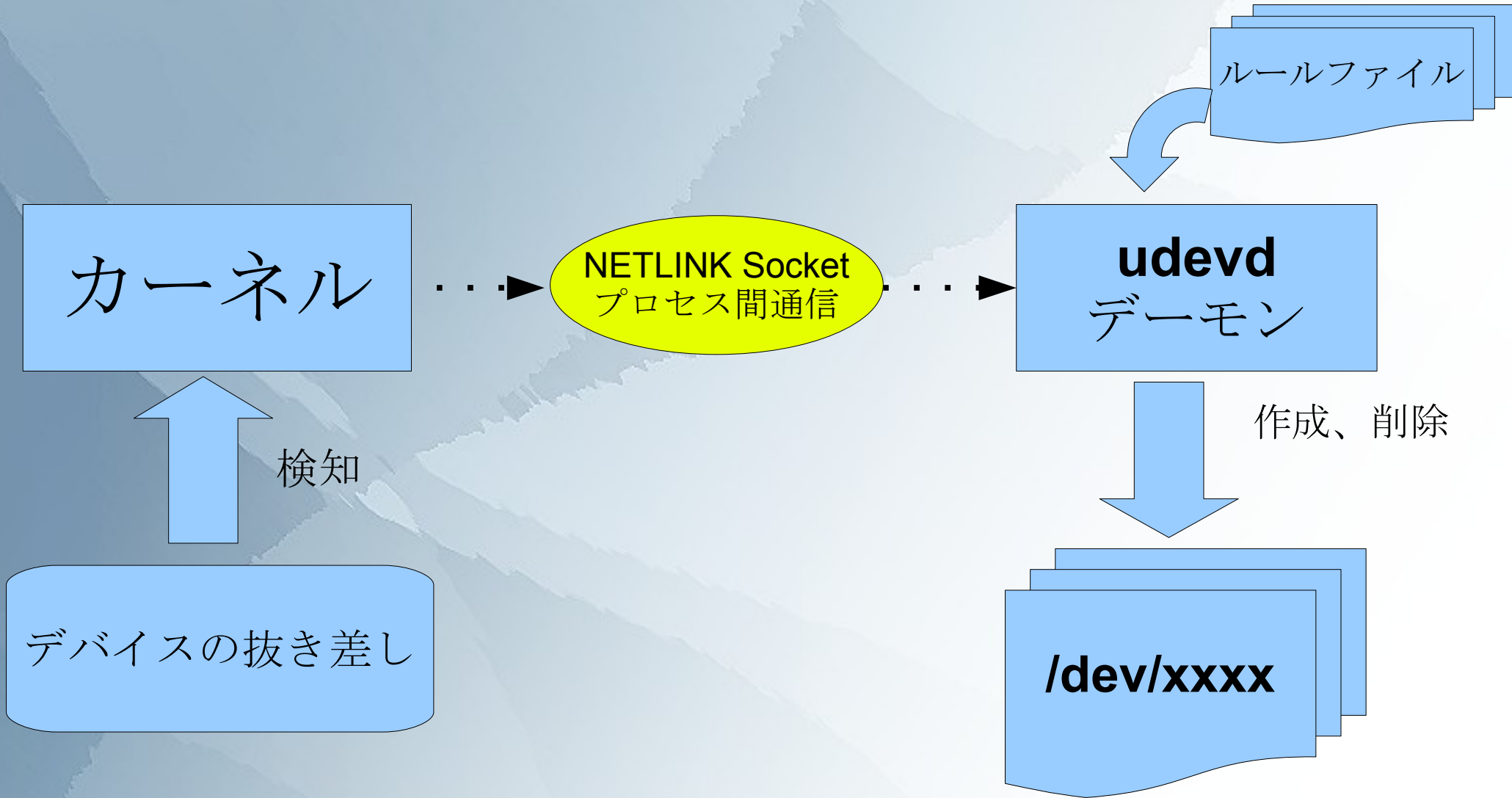
```
root    26605  0.0  0.0  17088  908 ?        S<   21:00   0:00 udevd
```

```
--daemon
```

```
root    26606  0.0  0.0  17088  904 ?        S<   21:00   0:00 udevd
```

```
--daemon
```

# UDEV の仕組み



# ルールファイルの作成

udev が自動でデバイスファイルの作成、削除をやってくれるのは良いのですが udev も何も情報がないところからデバイスファイルの作成・削除は出来ません。

ルールを書いて udev に教える必要があります。

/etc/udev/rules.d ディレクトリにルールファイルを作成します。

といっても **Ubuntu** で **Android** アプリ開発してる人はルールファイル書いたことがあるはずです。

<http://developer.android.com/guide/developing/device.html>

スマートフォンを認識するのに、 /etc/udev/rules.d/51-android.rules に  
SUBSYSTEM=="usb", SYSFS{idVendor}=="0bb4", MODE="0666"  
と記述します。

↑  
ベンダー ID

# Android でのデバイスの認識

# Android では？

ここから、Android に関するお話です。  
Android も Linux カーネルを使っているなので、ほぼ同じです。

## 1、デバイスドライバ

Linux と同じようにカーネルに組み込むかモジュールをロードします。  
モジュールをロードする時は **init.rc** に記載します。

## 2、デバイスファイルの作成

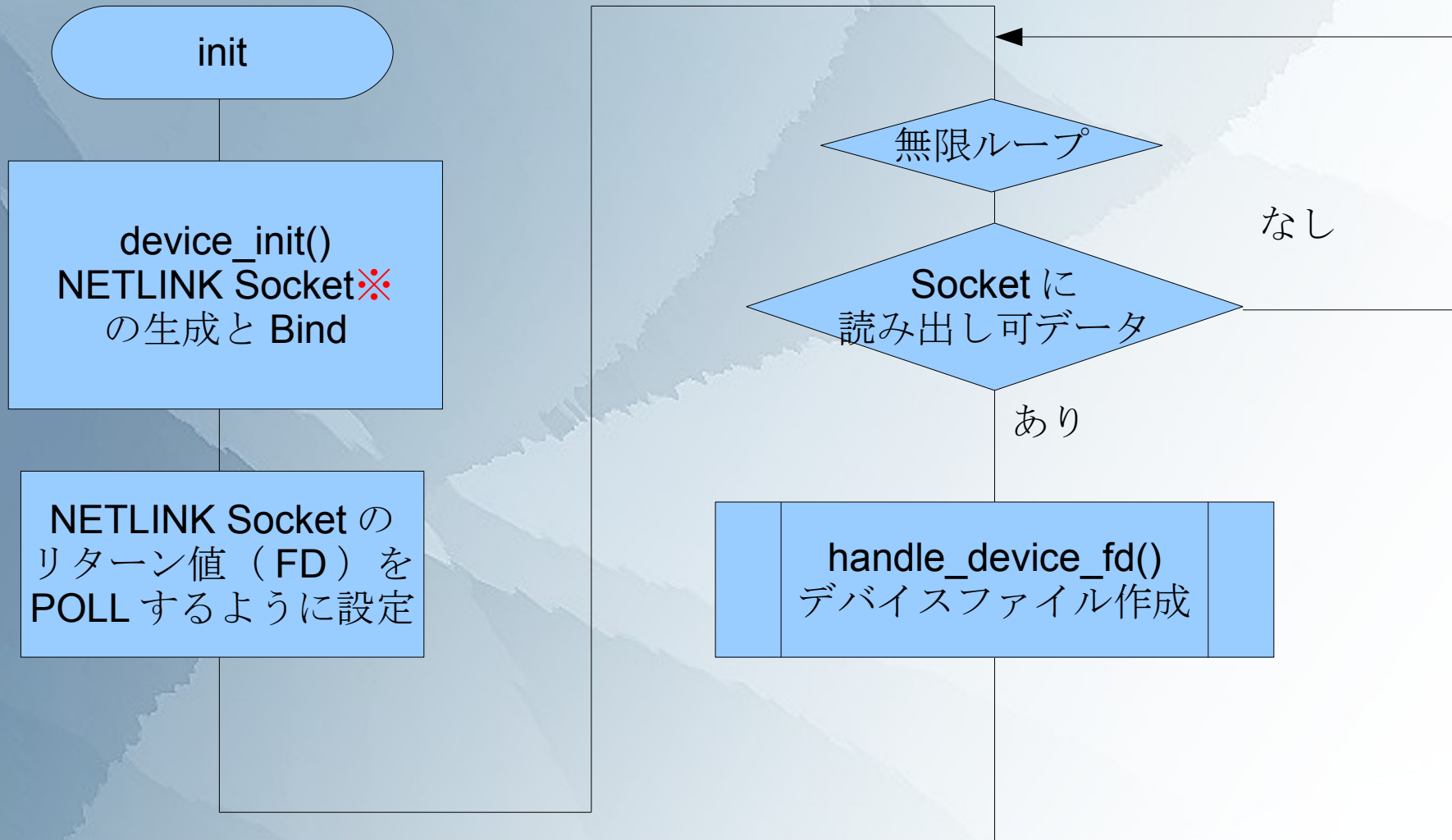
手を入れています。

まず、**udev** がありません。

前回、**init.c** の中をざっと見たのですが **init** の中で処理しています。  
今回は、デバイスファイルの作成を中心に再度見直したいと思います。  
**init.c** と **devices.c** を見ていきます。

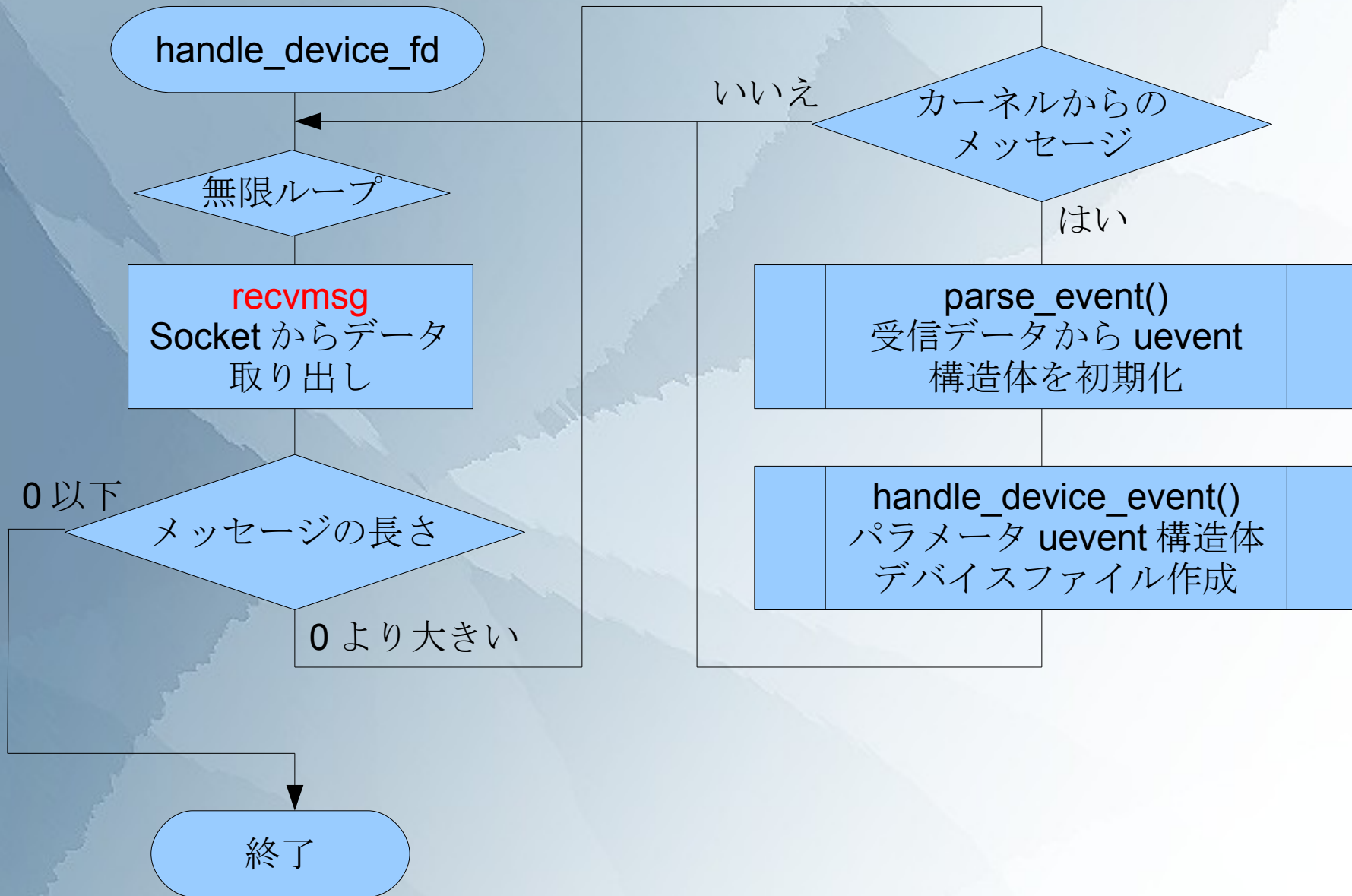
# Init.c デバイス周りのフロー図

関連するところのみピックアップ

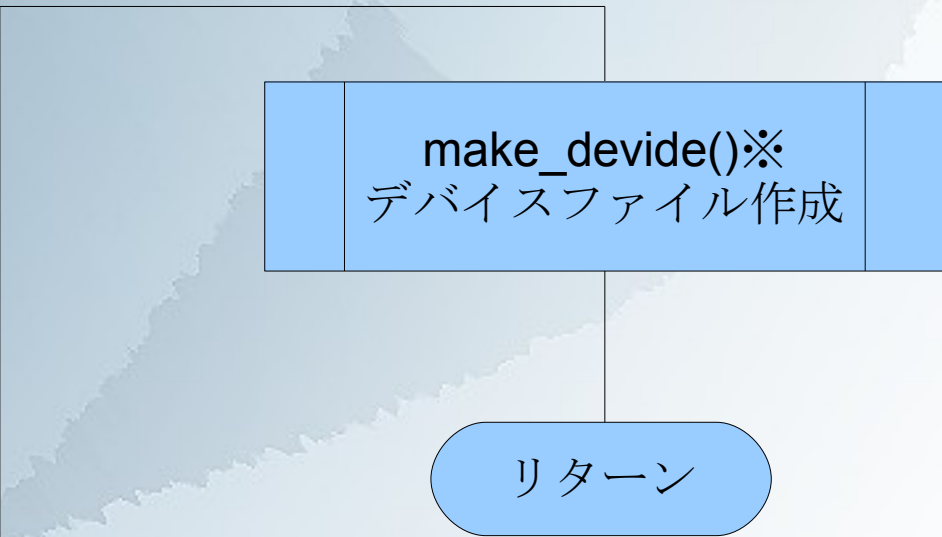
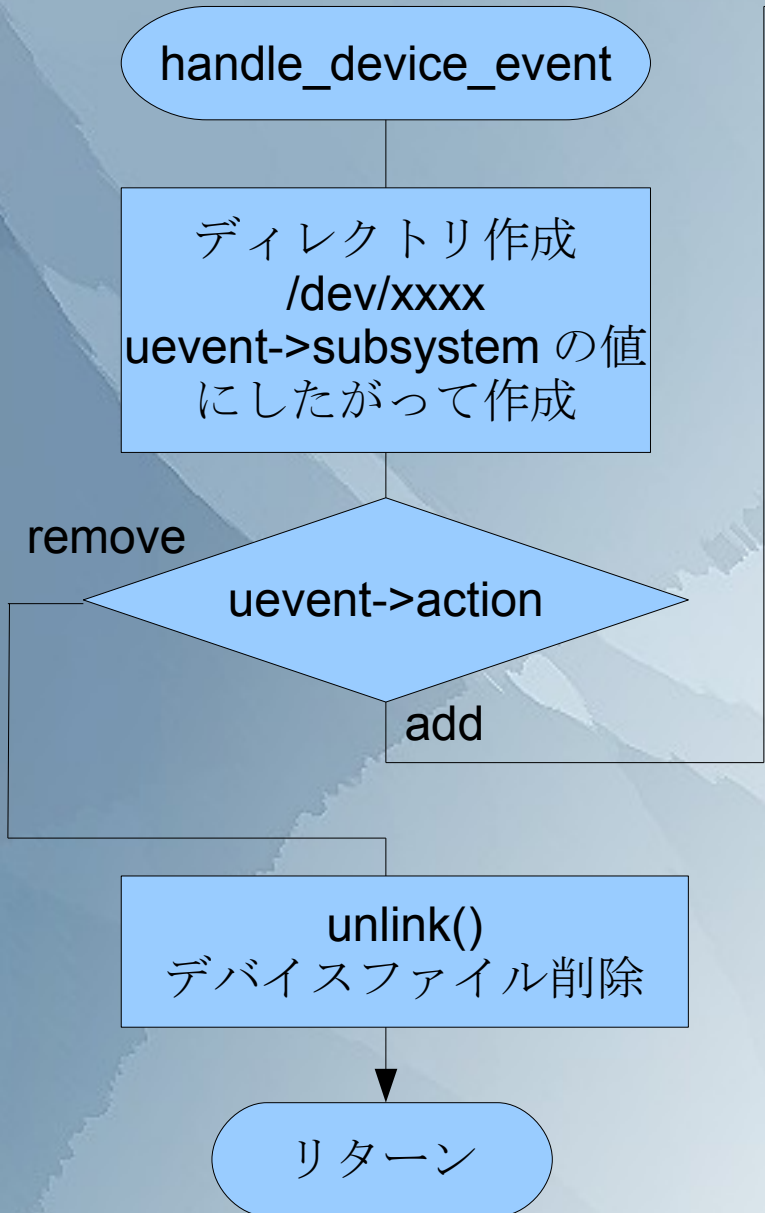


※ カーネルモジュールとユーザー空間のプロセス間で情報をやりとりするために用いられる

# Init.c デバイス周りのフロー図



# Init.c デバイス周りのフロー図



※  
この関数では、mknod コマンドでデバイスファイルの作成と chown コマンドでオーナーを変更しています  
→ カーネル 2.4 以前で手動でやっていた処理



# NETLINK Socket 詳細

```
struct sockaddr_nl addr;  
addr.nl_family = AF_NETLINK;  
addr.nl_pid = getpid();    //init プロセスのプロセス ID  
addr.nl_groups = 0xffffffff; //全てのイベントを通知  
  
s = socket(PF_NETLINK, SOCK_DGRAM, NETLINK_KOBJECT_UEVENT);  
  
if(bind(s, (struct sockaddr *) &addr, sizeof(addr)) < 0) {
```

Socket のパラメータ

**PF\_NETLINK** : カーネル・ユーザ・デバイス

**SOCK\_DGRAM** : データグラム (信頼性無し、固定最大長メッセージ) コネクションレス型。

**NETLINK\_KOBJECT\_UEVENT** : ユーザー空間へのカーネルメッセージ

sockaddr\_nl 構造体

nl\_family : **AF\_NETLINK** を指定

nl\_pid : Socket を生成したプロセスのプロセス ID

nl\_groups : netlink group number のビットマスク。32 種類の multicast groups がある。

→ 全ビットを立てているので**全てのイベント**を受信することになる。

multicast groups は、

include/linux/rtnetlink.h に RTMGRP\_XXX という名前で定義している。

# poll による Socket の監視

Init は初期化が終わると最後で無限ループに入ります。  
無限ループの中で、作成した **NETLINK socket** に対して読み込むことの出来るデータがないかのチェックをしています。

```
ufds[0].fd = device_fd;      //NETLINK Socket の FD をチェックする
ufds[0].events = POLLIN;    // 読み出し可能なデータがあるかをチェックする

// 無限ループ
For(;;) {
    nr = poll(ufds, fd_count, timeout);
    if (nr <= 0)
        continue;

    if (ufds[0].revents == POLLIN) // 読み出し可能なデータがあれば関数呼び出し
        handle_device_fd(device_fd);
}
```

# メッセージの判別

NETLINK socket からメッセージを `recvmsg` で取り出して、カーネルから送られた `netlink multicast message` かの判定を行っています。

```
struct sockaddr_nl snl;  
struct msghdr hdr = {&snl, sizeof(snl), &iiov, 1, cred_msg, sizeof(cred_msg), 0};  
  
ssize_t n = recvmsg(fd, &hdr, 0);  
if (n <= 0) {  
    break;  
}  
  
if ((snl.nl_groups != 1) || (snl.nl_pid != 0)) {  
    /* ignoring non kernel netlink multicast message */  
    continue;  
}
```

送信元のプロセスのプロセス ID が  
0 (カーネル) かチェック

Netlink multicast message か判定※

※ 思いっきりマジックナンバーで書いてますが、`RTMGRP_LINK` かをチェックしていると思われる。

```
#define RTMGRP_LINK    1
```

# まとめと課題

Android でのデバイスの認識のためには

## 1、デバイスドライバ

従来の Linux でカーネルに組み込んだり、 `insmode` でモジュールを後からロードしたりと同じ。

モジュールをロードするのであれば、 `init.rc` に記載します。

## 2、デバイスファイルの作成、削除

Linux の `udev` に相当することを `init` の無限ループの中でやっていることが分かりました。 Android には `udev` は常駐していない。

NETLINK Socket へのメッセージ送信を `POLL` でチェックしてカーネルから送信された `Netlink multicast message` であればメッセージを解析してデバイスファイルの作成 (`mknod`)、削除 (`unlink`) を実行します。

# 課題

Linux では udev に対してルールファイルを準備することで、追加デバイスに対して自動的にデバイスファイルを作成するようになっていましたが、Android はどうなんだろう？  
疑問には思ったのですが、調べ切れませんでした。

そもそもカーネルってどうやってハードウェアの抜き差しを検知しているんだろう？

また時間が取れば調べてみたいと思います。

# 参考文献

UNIX USER 2004 年 4 月号 「Linux はハードウェアをどう認識するのか？」 より転載  
<http://www.itmedia.co.jp/enterprise/0405/18/eptn06.html>

いまずぐ実践! Linux システム管理 No114 udev の仕組みを理解する  
<http://www.usupi.org/sysad/114.html>

udev のルール の書き方  
[http://mux03.panda64.net/docs/udevrules\\_ja.html#basics](http://mux03.panda64.net/docs/udevrules_ja.html#basics)

NETLINK ソケット に関して  
<http://kazmax.zpp.jp/cmd/n/netlink.7.html>  
<http://www.gadgety.net/shin/tips/unix/ipc/socket.html>

POLL に関して  
<http://www.linuxcertif.com/man/2/poll/97904/>